

<<机器人创新制作>>

图书基本信息

书名：<<机器人创新制作>>

13位ISBN编号：9787561220382

10位ISBN编号：7561220383

出版时间：2007-2

出版时间：陕西西北工业大学

作者：刘广瑞

页数：341

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<机器人创新制作>>

内容概要

《机器人创新制作》系统地阐述了机器人的一般概念、组成、工作原理、应用发展、国内外正在蓬勃兴起的青少年创新教育机器人、作为人工智能载体的研究机器人、机器人的具体结构和创新机器人的制作理念、如何制作机器人与参加比赛等内容。

全书共分为5章：机器人的大脑——单片机及其控制程序；机器人的神经系统——单片机与控制电路；机器人的运动系统——单片机与传动机械的结合；让机器人动起来——简单机器人制作；机器人竞赛活动。

各章内容紧密关联。

单片机系统是机器人控制器的核心和机器人创新制作的基础，因此单片机系统对高层次的制作者而言显得尤为重要，《机器人创新制作》对此内容也做了详尽介绍。

《机器人创新制作》内容全面，既适合于初入机器人领域者，也适用于高级机器人制作者。它是开展创新教育，培养创新型人才的最佳教材，也是广大机器人和单片机爱好者的优秀参考书。

<<机器人创新制作>>

书籍目录

绪论 0.1 机器人的产生与发展 0.2 形形色色的机器人——机器人的应用 0.3 机器人的定义与基本组成 0.4 机器人创新制作第1章 机器人的大脑——单片机及其控制程序 1.1 单片机的特点、类型及应用 1.2 单片机的基本组成与工作过程 1.3 机器人制作中常用的单片机简介 1.4 单片机集成电路引脚功能 1.5 单片机汇编语言程序设计 1.6 单片机程序的编辑与调试 1.7 单片机程序下载 1.8 单片机的图形化编程第2章 机器人的神经系统——单片机与控制电路 2.1 机器人神经系统的组成——单片机控制系统 2.2 机器人的五官——常用输入元件及电路 2.3 机器人的效应器——常用输出元件及其电路 2.4 机器人控制系统实例第3章 机器人的运动系统——单片机与传动机械的结合 3.1 机器人运动系统的组成——机械部件 3.2 机器人的运动器官之一——齿轮传动 3.3 机器人的运动器官之二——连杆传动 3.4 简单电动机械的制作第4章 让机器人动起来——简单机器人制作 4.1 几种制作理念 4.2 机器人制作的方法与步骤 4.3 设计实例第5章 机器人竞赛活动 5.1 国际机器人比赛介绍 5.2 国外一些国家的机器人比赛 5.3 全国机器人竞赛 5.4 各省机器人比赛 5.5 常见比赛项目分析 5.6 机器人制作过程附录 参考文献

<<机器人创新制作>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>