

<<机械设计基础>>

图书基本信息

书名：<<机械设计基础>>

13位ISBN编号：9787121020148

10位ISBN编号：7121020149

出版时间：2005-12

出版时间：电子工业出版社

作者：邵刚

页数：279

字数：474000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<机械设计基础>>

内容概要

本教材本着“突出技能，重在实用，淡化理论，够用为度”的指导思想，结合本课程的具体情况和教学实践、工程实践，把“理论力学”，“材料力学”，“机械原理”，“机械零件”四门课程有机地融合在一起。

主要包括：物体的受力及其分析；各种常用机构的工作原理及特点和应用；材料力学的基本知识；通用零、部件的工作原理，特点以及设计方法。

本书共15章，每章后均有习题。

本教材可作为高职教育机械制造类，尤其是数控技术专业、机电一体化专业的教学用书，也可作为成人高校教学用书以及工程技术人员参考用书。

<<机械设计基础>>

书籍目录

绪论第1章 物体的受力及其力学分析 1.1 力的基本概念 1.1.1 力的概念 1.1.2 静力学的基本公理
1.2 工程中常见的约束 1.2.1 约束与约束反力 1.2.2 物体的受力分析 1.3 平面汇交力系 1.3.1 平面汇交力系的合成 1.3.2 平面汇交力系平衡方程及其应用 1.4 力矩和力偶 1.4.1 力矩 1.4.2 力偶
1.4.3 平面力偶系的合成及平衡 1.4.4 力的平移定理 1.5 平面一般力系 1.5.1 平面一般力系的简化
1.5.2 平面一般力系的平衡方程及其应用 1.6 摩擦 1.6.1 滑动摩擦 1.6.2 摩擦角与自锁现象 1.6.3 考虑摩擦时构件的平衡问题 1.7 空间力系 1.7.1 力在空间直角坐标系的投影 1.7.2 力对轴之矩 1.7.3
合力矩定理 1.7.4 空间力系的平衡方程 习题第2章 平面机构的结构分析 2.1 机构的组成 2.1.1 自由
度 2.1.2 运动副及其分类 2.2 平面机构的运动简图 2.2.1 运动副及构件的表示法 2.2.2 机构运动
简图的绘制步骤 2.3 平面机构自由度 2.3.1 平面机构自由度的计算 2.3.2 机构具有确定运动的条件
2.3.3 计算机构自由度的注意事项 习题第3章 平面连杆机构 3.1 铰链四连杆机构的基本类型及其演化
3.1.1 铰链四连杆机构的基本类型 3.1.2 平面四杆机构的演化 3.2 平面四杆机构的特性 3.2.1 铰链
四杆机构曲柄存在的条件 3.2.2 急回特性 3.2.3 压力角和传动角 3.2.4 死点位置 3.3 图解法设计平
面四杆机构 3.3.1 按给定行程速比系数K设计四杆机构 3.3.2 按给定连杆位置设计四杆机构 3.3.3 按
照给定两连杆的对应位置设计四杆机构 习题第4章 凸轮机构 4.1 概述 4.1.1 凸轮机构的应用及特
点 4.1.2 凸轮机构的类型 4.2 常用从动件运动规律 4.2.1 凸轮与从动件运动关系 4.2.2 常用从动件
运动规律 4.3 图解法设计盘形凸轮轮廓 4.3.1 反转法原理 4.3.2 图解法 4.4 凸轮机构基本尺寸的
确定 4.4.1 压力角的确定 4.4.2 凸轮基圆半径的确定 4.4.3 滚子半径的确定 习题第5章 间歇机构第6
章 材料力学基础第7章 螺纹联接和螺纹的传动第8章 带传动和链传动第9章 齿轮传动第10章 蜗杆传动
第11章 轮系第12章 轴和轴毂联接第13章 轴承第14章 联轴器和离合器第15章 机械的润滑与密封参考
文献

<<机械设计基础>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>