

<<UG-CAE 篇>>

图书基本信息

书名：<<UG-CAE 篇>>

13位ISBN编号：9787111105299

10位ISBN编号：711110529X

出版时间：2002-6

出版时间：机械工业出版社

作者：马秋成

页数：229

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

## <<UG-CAE 篇>>

### 内容概要

本书系统介绍UG软件CAE模块的功能和使用方法。

全书分两篇,共8章,第1至4章为有限元分析篇,主要介绍有限元析的前置处理和后置处理,包括准备模型、添加载荷、指定边界条件、划分网格、编辑网格属性、优化设置、分析解算以及提取分析结果等内容。

第5至8章为机械分析篇,主要介绍机构运动分析和动力分析,包括构件、运动副、标记和载荷等机械对象的创建方法、机构对象的编辑。

机构的分析解算及动态仿真、曲线图与电子表格等主式输出分析结果等内容。

在随书附带的光盘中,包含了相关实例,以提高读者的综合应用能力。

本书内容丰富,条理性强,可作为高等工科院校机械类专业的CAE教材,也可供从事机械设计、工程分析和动画制作等专业技术人员参考。

## 书籍目录

前言第一篇 有限元分析 第一章 准备分析模型 1.1 概述 1.2 Scenario导航系统 1.3 设置分析环境  
1.4 模型预处理 第二章 创建有限元分析模型 2.1 添加载荷 2.2 添加边界条件 2.3 划分网格 2.4 材  
料属性 2.5 参数预设置 2.6 信息查询 第三章 编辑与检查有限元模型 3.1 编辑有限元对象 3.2 属  
性编辑器 3.3 编辑单元 3.4 检查有限元模型 第四章 分析与查看结果 4.1 执行分析 4.2 后置处理  
4.3 优化模型 4.4 有限元分析实例第二篇 机构分析 第五章 机构应用基础 5.1 基本概念 5.2 Scenario  
导航工具 5.3 ADAMS函数管理和函数编辑器 5.4 分析环境 5.5 参数顶设置 5.6 机构信息查询 第6章  
创建机构对象 6.1 创建构件 6.2 创建运动副 6.3 创建标记 6.4 添加载荷 第七章 编辑机械对象 7.1  
机械对象的选取方法 7.2 编辑Scenario模型尺寸 7.3 编辑标记 7.4 编辑载荷 第八章 输出机构分析  
结果 8.1 分析结果类型的设置 8.2 基于时间的机构动态仿真 8.3 基于位移的机构分析结果 8.4 用  
线图输出机构分析结果 8.5 用电子表格输出机构分析结果 8.6 输出动态仿真图像文件 8.7 输出构件  
的支承反力及构件的加载方案 8.8 机构分析实例

#### 版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>